



t	$x(t)$	$v(t)$	$a(t)$	W_k	W_p
0	x_{max}	0	$-a_{max}$	0	$W_{p\ max}$
$\frac{T}{4}$	0	$-v_{max}$	0	$W_{k\ max}$	0
$\frac{T}{2}$	$-x_{max}$	0	a_{max}	0	$W_{p\ max}$
$\frac{3T}{4}$	0	v_{max}	0	$W_{k\ max}$	0
T	x_{max}	0	$-a_{max}$	0	$W_{p\ max}$